
CURRICULUM VITAE

Pr. SEBBAGH Abdennour

Département Génie Electrotechnique & Automatique

Faculté des Sciences et de Technologie

Université 8 Mai 1945 - Guelma

I. Informations personnelles et professionnelles

Nom : SEBBAGH

Prénom : Abdennour

Date et lieu de naissance : 03 janvier 1977 à Oum Toub, Skikda

Nationalité : Algérienne

Fonction : Enseignant Chercheur

Grade : Professeur

Etablissement de rattachement : Département de Génie
Electrotechnique et Automatique, Faculté des Sciences et de Technologie,
Université 8 Mai 1945 - Guelma

Adresse : Avenue du 19 Mai 1956 BP 401, LAIG, 24000, Guelma

Laboratoire de rattachement : Laboratoire d'Automatique et Informatique de Guelma (LAIG)

Chef d'équipe de recherche : Robotique et Modélisation des Systèmes (RMS)

Situation familiale : Marié, + 5 enfants

Mobile : (+213) 0662 96 51 47, 0551 32 05 22

E-mail : sebbagh.abdennour@univ-guelma.dz, abdennour.sebbagh@gmail.com

Sites web: <https://staff.univ-guelma.dz/sebbagh-abdennour>

Google Scholar: <https://scholar.google.com/citations?user=sJnfBF0AAAAJ>

ResearchGate: https://www.researchgate.net/profile/Sebbagh_Abdennour

Scopus profile: <https://www.scopus.com/authid/detail.uri?authorId=15027537800>

Orcid: <https://orcid.org/0000-0002-1523-5959>



II. Diplômes universitaires

PROFESSORAT

Date d'obtention : 29 Janvier 2025

Spécialité : Automatique

Etablissement : Université 8 Mai 1945 Guelma

HABILITATION UNIVERSITAIRE

Date d'obtention : 22 Juin 2020

Spécialité : Automatique

Etablissement : Université 8 Mai 1945 Guelma

DOCTORAT

Date d'obtention : 03 Juillet 2016

Spécialité : Génie Electrique

Etablissement : Université 8 Mai 1945 Guelma

Mention : très honorable

MAGISTER

Date d'obtention : Décembre 2004

Spécialité : Robotique, Automatique & Informatique Industrielle

Option : Contrôle & Commande

Etablissement : Ecole Militaire Polytechnique (EMP), Alger

Mention : bien

INGENIORAT

Année d'obtention : 2000

Spécialité : Automatique

Etablissement : Université Badji Mokhtar Annaba

BACCALAUREAT

Année d'obtention : 1995, 1997

Spécialité : - Sciences Exactes (1995)
 - Sciences de la nature et de la vie (1997)

Etablissement : Lycée Oum Toub Skikda

III. Connaissance linguistique et informatique

- **LANGUES**

Arabe : Langue maternelle

Français : Bon Niveau

Anglais : Niveau moyen

- **INFORMATIQUE**

Système d'exploitation : Windows

Bureautiques: Microsoft Office (Word, Excel, Power Point)

Programmation : Matlab/Simulink, dSPACE, Langage C, Step 7

IV. Axes de recherche

- Poursuite mono et multi-cibles
- Consensus, estimation et contrôle des systèmes
- Contrôle et régulation du trafic routier
- Contrôle et poursuite du trafic Aérien (ATC Tracking)
- Modélisation et prévision en épidémiologie, notamment le coronavirus.

V. Activités pédagogiques

1. Matières enseignées en graduation (Cours, TD, TP)

Année d'enseignement	Module ou Matière enseigné	Semestre	Niveau	CR	TD	TP
2024/2025	Commande Avancée	S1	Master 2. All	✓	✓	
	Commande Avancée (TP)	S1	Master 2. All			✓
2023/2024	Commande Avancée	S1	Master 2. All	✓	✓	
	Commande Avancée (TP)	S1	Master 2. All			✓
	Systèmes non Linéaires	S2	Master 1. All	✓	✓	
	Systèmes asservis Echantillonnés	S2	3L. Automatique	✓	✓	
2022/2023	Commande Avancée	S1	Master 2. All	✓	✓	
	Commande Avancée (TP)	S1	Master 2. All			✓
	Systèmes non Linéaires	S2	Master1. All	✓	✓	
	Systèmes asservis Echantillonnés	S2	3L. Automatique	✓	✓	
2021/2022	Commande Avancée	S1	Master 2. All	✓	✓	
	Commande Avancée (TP)	S1	Master 2. All			✓
	Systèmes non Linéaires	S2	Master1. All	✓	✓	
	Systèmes asservis Echantillonnés	S2	3L. Automatique	✓	✓	
2020/2021	Commande Avancée	S1	Master 2. All	✓	✓	
	Commande Avancée (TP)	S1	Master 2. All			✓
	Capteur et Instrumentation	S1	Master1. ELM	✓		
	Mesures	S1	2L. Automatique			✓
	Systèmes non Linéaires	S2	Master1. All	✓	✓	
	Systèmes asservis Echantillonnés	S2	3L. Automatique	✓	✓	
	Capteurs et chaine de mesure	S2	3L. Automatique	✓		
	Théorie de Réglage Automatique	S2	2L.ELM.Prof	✓	✓	

2019/2020	Commande Avancée	S1	Master 2. All	✓	✓	
	Commande Avancée (TP)	S1	Master 2. All			✓
	Systèmes non Linéaires	S2	Master1. All	✓	✓	
	Systèmes asservis Echantillonnés	S2	3L. Automatique	✓	✓	
2018/2019	Commande avancée	S1	Master2. All	✓	✓	
	Commande Avancée (TP)	S1	Master 2. All			✓
	Systèmes non Linéaires	S2	Master1. All	✓	✓	
	Systèmes asservis Echantillonnés	S2	3L. Automatique	✓	✓	
2017/2018	Commande avancée	S1	Master 2. All	✓	✓	
	Commande Avancée (TP)	S1	Master 2. All			✓
	Systèmes non Linéaires	S2	Master1. All	✓	✓	
	Systèmes asservis Echantillonnés	S2	3L. Automatique	✓	✓	
	Capteurs et Chaîne de mesure	S1	3L. Automatique	✓		
2016/2017	Commande optimale	S1	Master 2 CDSI	✓	✓	
	Actionneurs et Instrumentation	S1	Master 2 CDSI	✓	✓	
	Actionneurs et Instrumentation (TP)	S1	Master 2 CDSI			✓
	Systèmes asservis Echantillonnés	S2	3L. Automatique	✓	✓	
	Capteurs et chaîne de mesure	S1	3L. Automatique	✓		
2015/2016	Commande optimale	S1	Master 2 CDSI	✓	✓	
	Actionneurs et Instrumentation	S1	Master 2 CDSI	✓	✓	
	Actionneurs et Instrumentation (TP)	S1	Master 2 CDSI			✓
	Mesure des grandeurs électriques et non électriques	S1	3L. Automatique	✓	✓	
	Mesure des grandeurs électriques et non électriques (TP)	S1	3L. Automatique			✓
	Systèmes Asservis continus et échantillonnés	S2	3L. Automatique	✓	✓	
2014/2015	Commande optimale	S1	Master 2 CDSI	✓	✓	
	Actionneurs et Instrumentation	S1	Master 2 CDSI	✓	✓	
	Actionneurs et Instrumentation	S1	Master 2 CDSI			✓
	Mesure des grandeurs électriques et non électriques	S1	3L. Automatique	✓	✓	

	Mesure des grandeurs électriques et non électriques (TP)	S1	3L. Automatique			✓
	Systèmes Asservis continus et échantillonnés	S2	3L. Automatique	✓	✓	
	Architecture des systèmes automatisés	S2	2L Sciences et Techniques	✓		
2013/2014	Régulation industrielle	S1	Master 1 All	✓	✓	
	Actionneurs et Instrumentation	S1	Master 2 CDSI	✓	✓	
	Actionneurs et Instrumentation (TP)	S1	Master 2 CDSI			✓
	Mesure des grandeurs électriques et non électriques	S1	3L. Automatique	✓	✓	
	Mesure des grandeurs électriques et non électriques (TP)	S1	3L. Automatique			✓
	Systèmes Asservis continus et échantillonnés	S2	3L. Automatique	✓	✓	
	Architecture des systèmes automatisés	S2	2L Sciences et Techniques	✓		
2012/2013	Actionneurs et Instrumentation	S1	Master 2 CDSI	✓	✓	
	Actionneurs et Instrumentation (TP)	S1	Master 2 CDSI			✓
	Mesure des grandeurs électriques et non électriques	S2	3L. Automatique	✓	✓	
	Mesure des grandeurs électriques et non électriques (TP)	S2	3L. Automatique			✓
	Systèmes Asservis continus et échantillonnés	S2	3L. Automatique	✓	✓	
	Architecture des systèmes automatisés	S2	2L Sciences et Techniques	✓		
2011/2012	Commande optimale	S1	Master 2 CDSI	✓	✓	
	Mesure des grandeurs électriques et non électriques	S1	3L. Automatique	✓	✓	
	Mesure des grandeurs électriques et non électriques (TP)	S1	3L. Automatique			✓
	Actionneurs et Instrumentation	S1	Master 2 CDSI	✓	✓	
	Actionneurs et Instrumentation (TP)	S1	Master 2 CDSI			✓
	Systèmes Asservis continus et échantillonnés	S2	3L. Automatique	✓	✓	

2010/2011	Commande optimale	S1	Master 2 CDSI	✓	✓	
	Mesure des grandeurs électriques et non électriques	S1	3L. Automatique	✓	✓	
	Mesure des grandeurs électriques et non électriques (TP)	S1	3L. Automatique			✓
	Actionneurs et Instrumentation	S1	Master 2 CDSI	✓	✓	
	Actionneurs et Instrumentation (TP)	S1	Master 2 CDSI			✓
	Systèmes Asservis continus et échantillonnés	S2	3L. Automatique	✓	✓	
2009/2010	Régulation industrielle	S1	Master 1 All	✓	✓	
	Mesure des grandeurs électriques et non électriques	S1	3L. Automatique	✓	✓	
	Mesure des grandeurs électriques et non électriques (TP)	S1	3L. Automatique			✓
	Systèmes Asservis continus et échantillonnés	S2	3L. Automatique	✓	✓	
2008/2009	Commande Optimale		5 ING (AUTO)	✓	✓	
	Mesure des grandeurs électriques et non électriques	S1	3L. Automatique	✓	✓	
	Mesure des grandeurs électriques et non électriques (TP)	S1	3L. Automatique			✓
	Systèmes Asservis continus et échantillonnés	S2	3L. Automatique	✓	✓	
2007/2008	Commande Optimale	Annuel	5 ING (AUTO)	✓	✓	
	Mesure (TP)	Annuel	4 ING (AUTO)			✓
	Mesures et Technologie des Systèmes Asservis (Tec 488)	Annuel	4 ING (AUTO)	✓	✓	
2006/2007	Commande Optimale	Annuel	5 ING (AUTO)	✓	✓	
	Mesure (TP)	Annuel	4 ING (AUTO)			✓
	Mesures et Technologie des Systèmes Asservis (Tec 488)	Annuel	4 ING (AUTO)	✓	✓	
2005/2006	Mesure en Contrôle Industriel (Tec 512)	Annuel	5 ING (ELN)	✓	✓	
	Mesure (TP)	Annuel	4 ING (AUTO)			✓
	Mesures et Technologie des Systèmes Asservis (Tec 488)	Annuel	4 ING (AUTO)	✓	✓	
2003/2004	Systèmes Asservis Linéaires (TP)	Annuel	4 ING (AUTO) à l'Ecole Militaire Polytechnique (EMP)			✓

2. Matières enseignées en post-graduation

Année d'enseignement	Module ou Matière enseigné	Semestre	Niveau	CR	TD	TP
2022/2023	Techniques Avancées de Modélisation et de Contrôle des Systèmes	S1	1 ^{ère} Année Doctorat LMD Filière : Automatique	✓	✓	

3. Matières enseignées en ligne (Cours, TD ou TP)

Année d'enseignement	Etablissement	Module ou matière enseigné	Langue d'enseignement	Lien	Type d'enseignement		
					Cours	TD	TP
2023/2024	Université 8 Mai 1945 Guelma	Commande Avancée	Français	https://elearning.univ-guelma.dz/course/view.php?id=10642	x	x	
2021/2022	Université 8 Mai 1945 Guelma	Systèmes non Linéaires	Français	https://elearning.univ-guelma.dz/course/view.php?id=6011	x	x	
2021/2022	Université 8 Mai 1945 Guelma	Systèmes Asservis échantillonnés	Français	https://elearning.univ-guelma.dz/course/view.php?id=6012	x	x	
2020/2021	Université 8 Mai 1945 Guelma	Capteurs et Instrumentation	Français	https://elearning.univ-guelma.dz/course/view.php?id=3857	x		
2020/2021	Université 8 Mai 1945 Guelma	Commande Avancée	Français	https://elearning.univ-guelma.dz/course/view.php?id=2833	x	x	

4. Polycopiés de cours validés par les instances scientifiques et mis en ligne :

N°	Titre du polycopié	Niveau d'enseignement	Année d'édition	Nombre de pages	Lien	Langue de rédaction du polycopié
1	Commande Avancée	Master	2019	48	http://dspace.univ-guelma.dz/jspui/handle/123456789/7186	Français
2	Automatismes industriels	Master	2020	83	http://dspace.univ-guelma.dz/jspui/handle/123456789/8526	Français

5. Encadrement des mémoires de fin d'études

a. Master

N°	Etablissement	Nom et Prénom de l'étudiant(e)	Titre du mémoire	Spécialité	Date de soutenance
1	Université 8 Mai 1945 Guelma	- Djebli Mohammed Amdjd	Commande et supervision d'une unité de traitement d'air (Compresseur)	Automatique & Informatique Industrielle	19 Juin 2023
2	Université 8 Mai 1945 Guelma	- Bourrich Farouk	Commande et supervision d'une centrale de traitement d'air (Sécheur)	Automatique & Informatique Industrielle	14 Septembre 2022
3	Université 8 Mai 1945 Guelma	- Ben Nakhela Raouia - Boussaha Abderraouf	Automatisation d'une Benne Hydraucyclone de LAC par le S7-300	Automatique & Informatique Industrielle	14 juillet 2021
4	Université 8 Mai 1945 Guelma	- Bouteraa Younes	Commande d'un système de pompage photovoltaïque	Réseaux Electrique	14 juillet 2021

5	Université 8 Mai 1945 Guelma	- Kamouche Khawla - Alaimia Lamis	Commande et supervision d'une unité de déshydratation de gaz à base de DCS YOKOGAWA CS 3000	Automatique & Informatique Industrielle	17 Octobre 2020
6	Université 8 Mai 1945 Guelma	- Boussoufa Newfel - Khelaifia Soufiane	Commande linéaire quadratique (LQ) d'une éolienne à modèle souple	All	Juin 2018
7	Université 8 Mai 1945 Guelma	- Zeraoula Mohammed - Bouhlassa Abdelhamid	Modélisation et asservissement d'une éolienne	All	Juin 2017
8	Université 8 Mai 1945 Guelma	- Slimani Rahim - Yahyaoui Toufik	Asservissement de vitesse d'une hélice d'avion de modèle réduit	CDSI	Juin 2016
9	Université 8 Mai 1945 Guelma	- Saad Guermech Sofiane - Medbough Mounkid	Diagnostic de defaults à base d'observateurs	CDSI	Juin 2015
10	Université 8 Mai 1945 Guelma	- Meddour sami	Asservissement et commande d'une turbine à gaz	CDSI	Juin 2014
11	Université 8 Mai 1945 Guelma	- Souadkia Bilal - Brahmia Salah Eddine	Poursuite d'une cible par filtrage particulière	CDSI	Juin 2012
12	Université 8 Mai 1945 Guelma	- Himeur Chems- Eddine	Pistage d'une cible par filtrage de Kalman	CDSI	Juin 2012
13	Université 8 Mai 1945 Guelma	- Maatallah Billel	Poursuite d'un objet par filtrage particulière	CDSI	Juin 2011
14	Université 8 Mai 1945 Guelma	- Zerdoudi Rabab	Suivi d'une cible par filtre de Kalman sans odeur	CDSI	Juin 2011

Note :

All : Automatique et Informatique Industrielles

CDSI : Commande et Diagnostic des Systèmes Industriels

b. Licence

N°	Etablissement	Nom et Prénom de l'étudiant(e)	Intitulé du Mémoire	Spécialité	Date de Soutenance
1	Université 8 Mai 1945 Guelma	- Himeur Chems-ddine - Zerdoudi Rabeb	Filtrage de Kalman	Automatique	Juin 2009
2	Université 8 Mai 1945 Guelma	- Soudani Nabila - Fehada Rima	Traitement d'images	Automatique	Juin 2010
3	Université 8 Mai 1945 Guelma	- Fernane Mehdi - Dorghal Abdelwahid	la cryptographie	Automatique	Juin 2010
4	Université 8 Mai 1945 Guelma	- Leulmi Mohamed - Anis Zairi Khaoula	Asservissement de position d'un moteur à courant continu	Automatique	Juin 2013
5	Université 8 Mai 1945 Guelma	- Boukabou Mounia - Brinis Ibtissem - Chriet Zineb	Asservissement de vitesse d'un moteur à courant continu	Automatique	Juin 2013
6	Université 8 Mai 1945 Guelma		Initiation au Consensus	Automatique	Juin 2019

c. Ingénieur

N°	Etablissement	Nom et Prénom de l'étudiant(e)	Intitulé du Mémoire	Spécialité	Date de Soutenance
1	Université 8 Mai 1945 Guelma	- Bensedira Ferhat - Hessainia Adil	Utilisation des informations visuelles pour la poursuite d'une cible ou d'un objet mobile en se basant sur le filtre de Kalman sans parfum.	Automatique	Juin 2006
2	Université 8 Mai 1945 Guelma		Utilisation des informations visuelles pour la poursuite d'une cible ou d'un objet mobile en se basant sur le filtre de Kalman étendu	Automatique	Juin 2006
2	Université 8 Mai 1945 Guelma	- Souadkia Awatef - Bourabaia Nawel	Utilisation du Filtrage Particulaire pour la poursuite de cibles	Automatique	Juin 2007
4	Université 8 Mai 1945 Guelma	-Boudour Rima - Chorfi yacine	La poursuite d'une cible aérienne par le filtrage de Kalman.	Automatique	Juin 2008

5	Université 8 Mai 1945 Guelma	- Hafiani Imed - Groud Bilel	Pistage de Cibles par Filtrage de Kalman	Electronique	Juin 2009
---	------------------------------------	---------------------------------	---	--------------	-----------

6. Responsabilités pédagogiques

N°	Etablissement	Qualité (responsable)	Année
1	Université 8 Mai 1945 Guelma	Responsable de parcours Master Automatique et Informatique Industrielle (AII) Option : Commande et Diagnostic des systèmes Industriels (CDSI)	09/10/2011 au 09/10/2014
2	Université 8 Mai 1945 Guelma	Responsable de parcours Master (renouvellement) Automatique et Informatique Industrielle (AII) Option : Commande et Diagnostic des systèmes Industriels (CDSI)	31/12/2014 au 31/12/2017
3	Université 8 Mai 1945 Guelma	Responsable de la Filière Automatique	31/12/2017-31/12/2020
4	Université 8 Mai 1945 Guelma	Responsable de la Filière Automatique (renouvellement)	31/12/2020-31/12/2023
5	Université 8 Mai 1945 Guelma	Responsable de la Filière Electromécanique	01/09/2024-01/09/2027

VI. Activités de recherche

1. Publications scientifiques

- **A. Sebbagh**, C. Ennehar Bencheriet and S. Kechida, (2024) "A Stochastic Epidemiological SIRD-V Model With LSM-EKF Algorithm for Forecasting and Monitoring the Spread of COVID-19 Pandemic: Real Data," in *IEEE Access*, vol. 12, pp. 62047-62058, <https://doi:10.1109/ACCESS.2024.3395544>
- Bencheriet, C. E., Abdelmoumène, H., **Sebbagh, A.**, Yahyaoui, A., & Taba, Z. (2023). Fake face detection based on a multi discriminator deep CNN architecture (MDD-CNN). *Acta Polytechnica*, 63(5), 305–319. <https://doi.org/10.14311/AP.2023.63.0305>
- Aidoud, M., Feliu-Batlle, V., **Sebbagh, A.** et Sedraoui, M, (2022). Small signal model designing and robust decentralized tilt integral derivative TID controller synthesizing for twin rotor MIMO system. *International Journal of Dynamics and Control*. <https://doi.org/10.1007/s40435-022-00916-6>
- **Sebbagh, A.**, Kichida, S, (2022). EKF-SIRD model algorithm for predicting the coronavirus (COVID-19) spreading dynamics. *Scientific Reports* 12, 13415. <https://doi.org/10.1038/s41598-022-16496-6>
- Loucif Fatiha, Kechida Sihem et **Sebbagh Abdennour, (2020)** "Whale optimizer algorithm to tune PID controller for the trajectory tracking control of robot manipulator" *Journal of the Brazilian Society of Mechanical Sciences and Engineering*. Vol.42, No.1, [doi 10.1007/s40430-019-2074-3](doi:10.1007/s40430-019-2074-3)
- **Sebbagh A.** and Kechida S, (2019) "Nonlinear IMM-SUKF Algorithm for Maneuvering Target Tracking with Bearings-Only Measurement," *SAE Technical Paper* 2019-01-6005, <doi:10.4271/2019-01-6005>.
- **Sebbagh Abdennour** and Tebbikh Hicham "Parallel Particle Filters for Multiple Target Tracking". *International Arab Journal of information technology (IAJIT)*, Vol .13, No. 6, page 708-715, 2016.
- **Abdennour Sebbagh**, Hicham Tebbikh, "Nonlinear multiple model particles filters algorithm for tracking multiple targets". *Archives of Control Sciences (ACS)*, Vol. 21, No. 1, pages 37 – 60, 2011
- Mohand Said Djouadi, **Abdennour Sebbagh** and Daoud berkani, *IMM Based UKF and IMM Based EKF Algorithms for Tracking Highly Maneuverable Target*". *Archives of Control Sciences (ACS)*, vol. 15, No. 1, pages19-51, 2005.

2. Communications

2.1. Communications Internationales

- Adjal Akram and **Sebbagh Abdennour**. "Multi-agent system control based on first-order consensus algorithm", *the IEEE International Conference on Advances in Electrical and Communication Technologies*, October 1-3, 2024, Sétif, Algeria.

- **Abdenmour Sebbagh** and Sihem Kechida. "Extended Kalman filter based on epidemiological SIRD model for predicting the spread of Coronavirus pandemic", *4th International Conference on Engineering and Applied Natural Sciences* on 20-21 November 2023 at Konya/Turkey.
- Mohammed Aidoud, Moussa Sedraoui, Chams-Eddine Feraga and **Abdenmour Sebbagh**, "Robustification of Generalized Predictive Law (GPC) by the Implicit Application of the H_{∞} Method", *5th International Conference of Computing for Engineering and Sciences" ACM-ICCES*, 20-22 July 2019, Hammamet, Tunisia.
- **Abdenmour Sebbagh**, Sihem Kechida et Mohammed Aidoud, "Maneuvering Target Tracking with Bearing-Only Measurement", *5th International Conference of Computing for Engineering and Sciences" ACM-ICCES*, 20-22 July 2019, Hammamet, Tunisia
- Mohammed Aidoud, Moussa Sedraoui, Chams-Eddine Feraga and **Abdenmour Sebbagh**, "Robustification of Generalized Internal Model Control Based on the H_{∞} Method for the Stabilization and Tracking of a Hydraulic Actuator System" *the International Conference on Recent Advances in Robotics and Automation ICRARA*, June 29-30, 2019, Sousse-Tunisia.
- **Abdenmour Sebbagh**, Sihem Kechida et Mohammed Aidoud, "Multiple Targets Tracking with Bearing-Only Measurement" *the International Conference on Recent Advances in Robotics and Automation ICRARA*, June 29-30, 2019, Sousse-Tunisia.
- Loucil. Fatiha, Kechida. Sihem et **Sebbagh. Abdenmour**, « Gray Wolf Optimizer to Tune PID Controller for The Trajectory Tracking Control of Robot Manipulator», *3rd International Conference on Advanced Technologies and Electrical Engineering ICATEE'18*, 10-11 December 2018, Skikda, Algeria.
- Loucif. Fatiha, Kechida. Sihem et **Sebbagh. Abdenmour**, « Heuristic methods for optimization of a PID controller for the control of a robot manipulator», *The 3rd International Conference on Electromechanical Engineering ICEE'2018*, November 21-22, 2018, Skikda, Algeria
- **A. SEBBAGH**, H. TEBBIKH, « Particle Filtering for Aircraft Tracking with Bearing-Only Measurement », *International Conference on Systems and Information Processing ICSIP'09*, May 2-4, 2009, Guelma, Algeria.
- **Abdenmour Sebbagh**, Mohand Said Djouadi, and Daoud berkani, "*IMM-UKF Algorithm and IMM-EKF Algorithm for Tracking Highly maneuverable Target: A comparison*", International Conference on Computer Systems and Information Technology (ICSIT 05) July 2005, Algiers, Algeria
- Mohand Said Djouadi, **Abdenmour Sebbagh** and Daoud berkani, "*A Nonlinear Algorithm for Maneuvering Target Visual-based Tracking*", IEEE Proceeding of the Second International Conference on intelligent Sensing and Information Proceeding, ICISIP 2005, page 61-66, Chennai, India.

2.2. Communications Nationales

- **Abdenmour Sebbagh**, Mohand Said Djouadi, and Daoud berkani, “Towards an efficient Algorithm for Tracking Highly Maneuverable Target”, National Conference on the Genius Electric (CGE 04) in Polytechnic Military School ex: ENITA, 12 and 13 April 2005, Algiers, Algeria.
- **A. Sebbagh**, M. Halimi, “Comparison Between an Area Method and two Edge Detectors with Sub-Pixel Accuracy and their Application to Radiographic Images”. National colloq on Signal processing and their Applications CNTSA-2005, Guelma, Algeria.
- **A. Sebbagh**, H. TEBBIKH, « Poursuite Multi-Cibles par Filtrage Particulaire », la 1ère Journée Thésard de Génie Electrique JT1, Université 08 Mai 45 de Guelma, 12 décembre 2007, Guelma, Algérie
- **Abdenmour SEBBAGH** et Hicham TEBBIKH, « Détection de contours avec précision subpixels », la 4ème journée sur les signaux et systèmes JSS’08, Université 8 Mai 1945 Guelma, le 13 Novembre 2008, Guelma, Algérie.

3. Encadrement ou Co-encadrement des thèses de doctorat

N°	Etablissement	Nom et prénom de l'étudiant (e)	Titre de la thèse	Spécialité	Date de soutenance
1	Université 8 Mai 1945 Guelma	LOUCIF Fatiha	Contribution à la commande non linéaire des robots manipulateurs	Génie Electrique	06/10/2021
2	Université 8 Mai 1945 Guelma	ADJAL Akram	Contrôle coopératif des systèmes multi-agents basé sur des algorithmes de consensus	Automatique & Robotique	2026

4. Responsabilités scientifiques

1. Président du comité de formation doctorale (CFD), Filière : Automatique, spécialité : Automatique & Robotique, au département de Génie Electrotechnique et Automatique, Faculté des Sciences et de Technologie, Université 8 Mai 1945- Guelma, depuis 08/12/2022 à ce jour.
2. Membre du comité de formation doctorale (CFD), Filière : Automatique, spécialité : Automatique & Informatique Industrielle, au département de Génie Electrotechnique et Automatique, Faculté des Sciences et de Technologie, Université 8 Mai 1945- Guelma, depuis l'année 2022 à ce jour.
3. Chef d'équipe Robotique & modélisation des Systèmes (RMS), au laboratoire LAIG, depuis 21/03/2018 à ce jour.
4. Membre du conseil scientifique de l'université CSU, de 02/03/2021 au 02/03/2024.

5. Membre du conseil scientifique de la faculté CSF, depuis 24/07/2023 à ce jour.

6. Membre du conseil disciplinaire de la faculté CDF, de :

- 05/02/2018 – 05/02/2021
- 04/03/2021 – 04/03/2024
- 01/04/2024 – 01/04/2027

7. Membre du comité scientifique du département de génie électrotechnique et automatique

-du mois de Novembre 2010 jusqu'à Octobre 2013

-du mois de Mars 2017 jusqu'à Février 2020

8. Membre de la cellule de qualité de la Faculté depuis, 18/03/2024 à ce jour.

5. Projets de recherche

N°	Type du projet	Code	Qualité	Intitulé du projet	Date d'agrément
1	CNEPRU	B 2401 / 02 / 05	Membre	Conception et réalisation d'un système de reconnaissance automatique de visages	Janvier 2006
2	CNEPRU	J0201520080013	Membre	Utilisation des informations visuelles pour la poursuite de cibles manouvrantes et la surveillance de sites sensibles	Janvier 2009.
3	PRFU	A01L08UN240120180001	Membre	Commande et Supervision des Systèmes Industriels (CSSI)	janvier 2018
4	PRFU	A01L08UN240120220002	Chef	Commande et Consensus des Systèmes Dynamiques	janvier 2022

6. Organisation de manifestations scientifiques

Membre du comité d'organisation :

1. International Conference on Technological Advances in Electrical Engineering **ICTAEE'23**, May 23-24, 2023, Skikda, Algeria
2. Third International Conference on Systems and Information Processing **ICSIP'13**, May 12-14, 2013, Université 8 Mai 1945 Guelma, Algeria.
3. Troisième Conférence Nationale sur les Systèmes d'ordre Fractionnaires et leurs Applications, 3ème **SOFA'12**, 25-27 novembre 2012, université 08 Mai 1945 Guelma, Algérie.
4. Journée de Formation sur la Normalisation **JFN'18**, 22 Novembre 2018, Laboratoire d'Automatique et Informatique de Guelma LAIG, Université 8 Mai Guelma.
5. Journée de Formation sur les énergies renouvelables-solaire photovoltaïque **JFERSPV'18**, 22 Avril 2018, Laboratoire d'Automatique et Informatique de Guelma LAIG, Université 8 Mai Guelma.
6. Journée de Formation sur les énergies renouvelables-solaire photovoltaïque **JFERSPV'17**, 02 juillet 2017, Laboratoire d'Automatique et Informatique de Guelma LAIG.

7. Comités scientifiques

Membre du comité scientifique :

1. International Conference on Technological Advances in Electrical Engineering **ICTAEE'23**, May 23-24, 2023, Skikda, Algeria

8. Commissions de soutenance des thèses de doctorats

N°	Doctorant	Titre de la thèse	Date de soutenance
1	DAOUADI Rabah	Commande avancée d'un système photovoltaïque	23 /06/2022
2	ACHBI Mohamed Saïd	Surveillance et commande tolérante aux défauts appliquées à une classe des systèmes dynamiques hybrides	14/07/2022
3	Loucif Fatiha	Contribution à la commande non linéaire des robots manipulateurs	06/10/2021

Pr. Abdenmour SEBBAGH